

安全上之注意事項

產品內容確認

儲存及安裝

產品各部名稱及說明

入力訊號/出力訊號

規格表

馬達接線例

故障處理

馬達接線例

故障處理

產品特點

- ☆定電流單極性驅動方式，小型化，高電流輸出(3A)。
- ☆獨特的驅動技術及保護功能，提供過電流、過熱保護。
- ☆雙重運轉模式：編碼型/接觸型啓動模式。
- ☆解析：200~1600 PPR，共四種解析可供使用者設定。
- ☆異常重置輸入(MOTOR FREE)。
- ☆內建脈波，最高脈波可達20kpps。
- ☆具內外速度切替功能，實現高速位移，慢速停止。

安全上的注意事項

- ★ 安裝、運轉、調整、保養、檢查之前請務必熟讀本說明書及步進馬達之相關規定。
★ 本使用說明書，將安全注意事項之等級區分為『危險』『注意』『禁止』。

- ◆ 請熟悉機器的知識，安全的訊息，以及所有注意事項以後才可使用。
◆ 注意：錯誤的使用方法，會引起危險的情況，可能導致受傷或死亡。
◆ 禁止：禁止事項。

◆ 此外，雖然『注意』所記載為注意事項，禍狀況仍有可能引起重大事故。

◆ 危險

1. 請絕對不要觸摸驅動器內部。
2. 請務必將驅動器及馬達外殼接地。
3. 移動、配線、保養、檢査時請關閉電源，確認電源指示燈完全熄滅以後才可實施。
4. 通電中，請勿移除插拔式之歐規端子。
5. 運轉中，請絕對不可觸摸馬達的回轉部位。

◆ 注意

1. 請勿使用在有水滴、蒸氣、腐蝕性氣體、引火性氣體、可燃物、漂浮性金屬塵埃及油性灰塵之場所。
2. 請勿將驅動器、馬達外殼接地。
3. 驅動、配線、保養、檢査時請關閉電源，確認電源指示燈完全熄滅以後才可實施。
4. 通電中，請勿移除插拔式之歐規端子。
5. 請勿給予強烈的衝擊。

◆ 注意

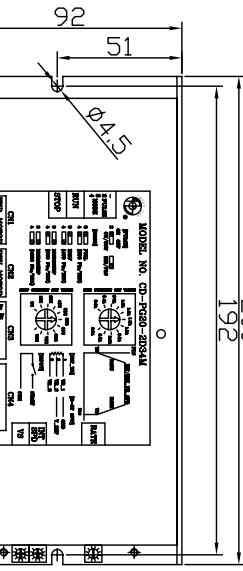
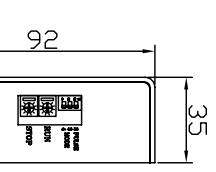
1. 請勿堵住吸排氣口，或進入異物。
2. 驅動器和控制器，或和其他之機器之間需保持規定之距離。
3. 請安裝於金屬等不燃物上。
4. 請務必遵守所指定的安裝方式。
5. 請勿給予強烈的衝擊。

◆ 注意

1. 請正確的實施配線。

2-5 外觀尺寸

1. 請確認電源規格正常。	
2. 發生異常保護時請確實清除原因，確保安全以後才重新啓動。	否則可能有觸電、受傷、火災之虞。
3. 請車輛時固定馬達或周邊機器。	否則可能有受傷之虞。
4. 馬達沒有附加保護裝置。請設置溫度過高防止、緊急停止裝置等。	否則可能有觸電、受傷、火災之虞。
5. 由於剎車器是機械的位置保持用，因此請勿當作確保機械安全的停止裝置使用。	否則可能有受傷之虞。
6. 通電中請勿更改指撥開關位置。	否則可能有損壞之虞。



一. 產品內容確認

2-1 儲存

本產品在安裝之前應置於其包裝箱內，若產品暫不安装使用，為了使該產品能符合本公司的保固範圍內及日後的維護，儲存時務必注意下列事項：

- ☆ 必須置於無塵垢、乾燥之場所。
- ☆ 環境溫度必須在-20°C至+60°C範圍內。
- ☆ 相對溼度必須在0%至90%範圍內。
- ☆ 不可儲存於含有腐蝕性氣體之環境中。
- ☆ 最近適當包裝存放於架子或櫃面。

三. 產品各部名稱及說明

3-1 開關設定

ON	<1P模式>				ON	<2P模式>			
1	■	標示名稱	說	明	1	■	標示名稱	說	明
DIR/PLS	■	CW(Dir)	方向切換入力端子。	CCW(Pulse)	脈波入力端子。	CCW(CCW)	標示名稱	說	明
CCW(Pulse)	■	脈波入力端子。			CCW(Pulse)	反轉脈波入力端子。			

*** [請切至IP模式,不支援2P模式] ***

◇ 解析度設定

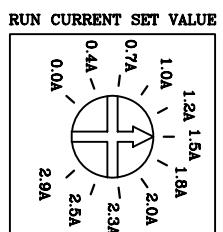
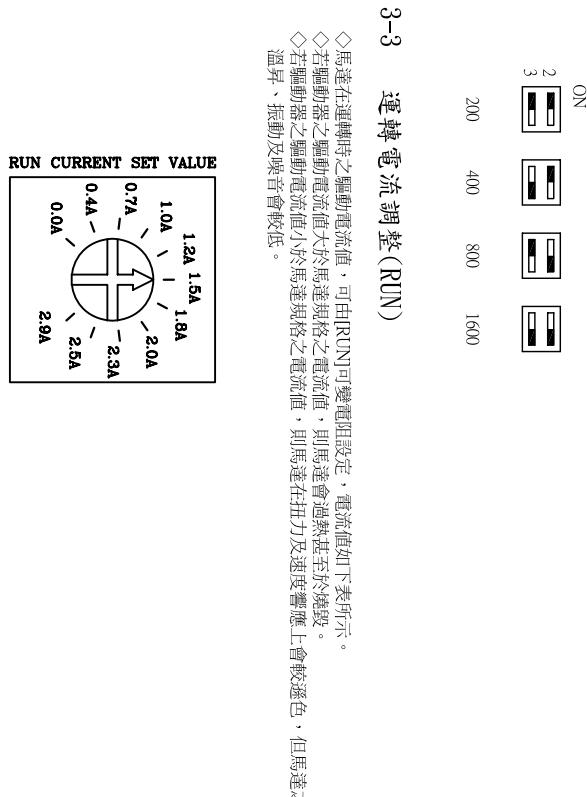
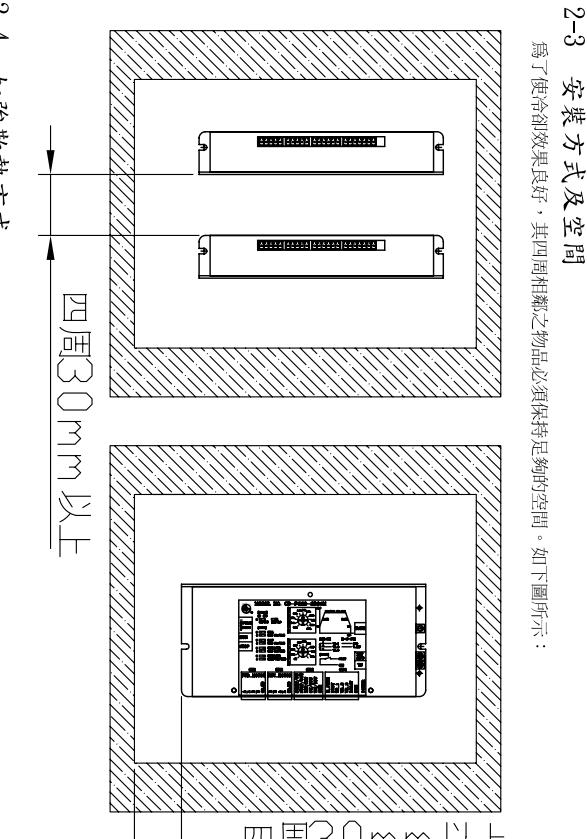
3-2 脈波入力模式及解析度設定

3-3 運轉電流調整(RUN)

- ◇ 馬達在運動時之驅動電流值，可由RUN]可變電阻設定，電流值如下表所示。
- ◇ 若驅動器之驅動電流值小於馬達規格之電流值，則馬達會過熱甚至於燒毀。
- ◇ 若驅動器之驅動電流值大於馬達規格之電流值，則馬達在扭力及速度響應上會較遜色，但馬達之溫昇、振動及噪音會較低。

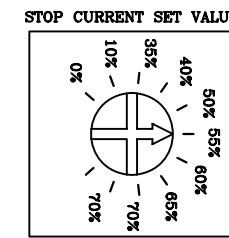
RUN CURRENT SET VALUE	0.0A	0.4A	0.7A	1.0A	1.2A	1.5A	1.8A	2.0A	2.3A	2.5A	2.9A

尺寸圖未含插拔式端子規範



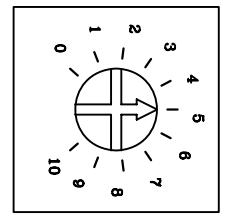
3-4 停止電流調整(STOP)

- ◇馬達在停止運轉時，可由STOPP可變電阻設定，百分比如下表所示。
- ◇若停止電流太高，常態保持力低，突然啟動/停止，可能會受機械的衝擊，造成失步現象；若用在升降之場合，則會因保持力不足，造成斷續下降之情況。
- ◇例：運轉電流設定為20A，停止電流設定為50%，則停止電流為1A。(2.0X50% = 1.0)



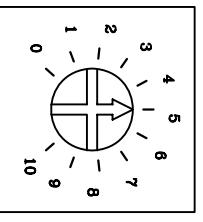
3-5 加減速調整(RATE)

◇加減速度調整，0為最快速啓動，F為緩慢啓動。



3-6 內部速度調整(INT_VR)

- ◇0為最小速度，10為最快速度。
- ◇選擇內部速度時，此VR才有效。



◇CN3

標示名稱	說 明
START/CW	與COM導通時，異常重置作動及驅動器停止輸出電流(MOTOR FREE)
STOP/CCW	(TRD)啓動輸入點 (TOU)CW方向運轉停止輸入點
VR-1	外置VR第一腳立體比信號共點(GND)
VR-2	外置VR第二腳立體比信號輸入(0-5V)
VR-3	外置VR第三腳立體比信號輸入(0-5V)
EXT/TINT	與COM導通時，為內部VR調速；不導通時，為外部VR調速。
CW/CCW	(TRD)CW/CCW方向切換 *運轉速度高於馬達自啓動速度時，馬達將有失步之現象
TR/TOU	與COM導通時，為緩慢啓動模式(TOU)；不導通時，為觸發啓動(TRD)。
COM	兵力信號共點，同人力電源V

7-2 定位精密度不良

可 能 問 題	處 理
信號受干擾	排除干擾
隔離地未接或未接好	可靠接地
馬達線有斷路	檢查及接對
微分跳誤	接對微分
電流偏小	加大電流

7-3 馬達轉向錯誤

可 能 問 題	處 理
馬達線接錯	任意交換馬達同一相的兩根線 (例如:A, A-交換接線位置)

◇CN4

標示名稱	說 明
M_FREE	與COM導通時，異常重置作動及驅動器停止輸出電流(MOTOR FREE)
BUSY	運轉信號輸出端子，平時為H準位，運轉時為Low準位。
TRD	停止輸入點
TOU	CW方向運轉停止輸入點
VR-1	外置VR第一腳立體比信號共點(GND)
VR-2	外置VR第二腳立體比信號輸入(0-5V)
VR-3	外置VR第三腳立體比信號輸入(0-5V)
DC24V	DC16V~DC36V 4.5A±1%
COM	DC, COM

7-4 警報指示燈亮

可 能 問 題	處 理
馬達線接錯	檢查接線
電壓過高或過低	檢查電源
馬達或驅動器損壞	更換馬達或驅動器

◇CN4

可 能 問 題	處 理
加速時間太短	加速時間勿加長
馬達扭矩大小	增大扭矩馬達
電壓偏低或電流大小	適當提高電壓或電流

◇CN4

7-5 馬達加速時無法運轉

可 能 問 題	處 理
馬達線接錯	任意交換馬達同一相的兩根線 (例如:A, A-交換接線位置)
馬達線有斷路	檢查及接對
電流偏小	適當提高電壓或電流

7-6 其他

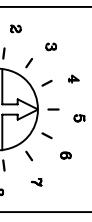
- ◇馬達溫昇過高，請參閱調整說明。
- ◇扭力不足，請聯絡本公司營業人員做適當之調整。
- ◇若驅動器損壞，請盡回本公司維修，並證明損壞原因以利快速維修。
- ◇請勿自行拆裝驅動器，以免造成人為因素之損壞或危險。

*驅動器應使用獨立直流電源，不可並接其它裝置如繼電器或電磁閥，否則可能導致干擾現象。

*在驅動器通電當中，不可插拔馬達動力端子及設定指撥開關，否則將導致燒毀。

3-7 內部速度調整(VS)

- ◇初始速度調整，內外部運轉速度低於初始速度時，馬達不運轉。
- ◇0為最小速度，10為最快速度。



3-8 接線端子說明

◇CN1(FWD_MOTOR)

標示名稱	端 子 名 稱	說 明	馬達綠色
A	二相步進馬達接線端子	二相步進馬達 A 相	黑
B	二相步進馬達接線端子	二相步進馬達 A 相	綠
A	二相步進馬達 B 相	二相步進馬達 B 相	紅
B	二相步進馬達 B 相	二相步進馬達 B 相	藍
C,A,CB	二相步進馬達 A&B 相之共線	二相步進馬達 A&B 相之共線	黃白

*警告：嚴禁在通電狀態插拔馬達動力端子及設定指撥開關，否則將造成嚴重損毀。

七. 故障處理

7-1 不旋轉

千電實業有限公司
總公司/台中縣大肚鄉達園路一段61-3號
TEL/04-26918888 FAX/04-26915588
Email:chyen.den@msa.hinet.net

CHYEN DEN ENTERPRISE CO.,LTD
TEL/04-26918888 FAX/04-26915588
Email:chyen.den@msa.hinet.net